

Mathematik II für Physiker und Elektrotechniker SS04

Aufgabenblatt 6

Sei M ein Hausdorffraum, $U \subset M$ offen, $V \subset \mathbb{R}^n$ offen, $\varphi: U \rightarrow V$ ein Homöomorphismus. Dann heißt φ *Karte von M* . Ist $(\varphi_i: U_i \rightarrow V_i)_{i \in I}$ eine Familie von Karten¹ von M , so bezeichnet man sie als *Atlas von M* , wenn die U_i eine offene Überdeckung von M bilden, d.h. wenn $\bigcup_{i \in I} U_i = M$.

Ist auf M ein Atlas gegeben, so nennt man M eine *n -dimensionale (topologische) Mannigfaltigkeit*.

Zu zwei sich überlappenden Karten φ_i, φ_j bilde man die Mengen $V_{ij} := \varphi_i(U_i \cap U_j) \subset V_i$ und $V_{ji} := \varphi_j(U_i \cap U_j) \subset V_j$. Offenbar ist jetzt $\varphi_{ji} := \varphi_j \circ \varphi_i^{-1}: V_{ij} \rightarrow V_{ji}$ ein Homöomorphismus zwischen offenen Teilmengen des \mathbb{R}^n ; man nennt φ_{ji} auch *Kartenwechsel Abbildung*.

Wenn zu einem Atlas einer Mannigfaltigkeit alle Kartenwechselabbildungen und ihre Inversen beliebig oft differenzierbar sind, so redet man von einer *differenzierbaren Mannigfaltigkeit*.

Aufgabe 1

Gegeben sei $M = S^1 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 = 1 \right\}$.

a) Sei $U_1 := S^1 - \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$. Wir denken uns \mathbb{R} als x -Achse im \mathbb{R}^2 eingebettet und definieren

$\varphi_1: U_1 \rightarrow \mathbb{R}$, indem wir $\varphi_1 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ als den Schnittpunkt der Geraden durch $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ und $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ mit der

x -Achse definieren. Analog definieren wir $U_2 := S^1 - \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$ und $\varphi_2: U_2 \rightarrow \mathbb{R}$. Damit haben wir einen Atlas auf M .

Man berechne nun die Mengen V_{12} und V_{21} und die Kartenwechselabbildungen φ_{12} und φ_{21} . Sind die Kartenwechselabbildungen (beliebig oft) differenzierbar?

¹ Die Dimension des Zielraums \mathbb{R}^n sei für alle Karten der Familie gleich.

b) Wir betrachten jetzt einen anderen Atlas auf $M = S^1$. Dazu setzen wir

$$U_1 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in S^1 \mid x > 0 \right\}, U_2 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in S^1 \mid y > 0 \right\}, U_3 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in S^1 \mid x < 0 \right\}, U_4 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in S^1 \mid y < 0 \right\}$$

$$V_i :=]-1, 1[, \quad i = 1 \dots 4; \quad \varphi_1 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = y, \quad \varphi_2 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = x, \quad \varphi_3 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = -y, \quad \varphi_4 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = -x.$$

Man berechne die Kartenwechselabbildungen $\varphi_{12}, \varphi_{21}, \varphi_{14}, \varphi_{41}, \varphi_{23}, \varphi_{32}, \varphi_{34}, \varphi_{43}$ und die zugehörigen Definitions- und Bildbereiche.

Sind die Kartenwechselabbildungen (beliebig oft) differenzierbar?

c) Man konstruiere einen Atlas aus zwei Karten für $M = S^2 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 + z^2 = 1 \right\}$

durch Projektion vom Nord- bzw. Südpol auf die xy-Ebene, in völliger Analogie zu 1a. Man berechne auch hier die Kartenwechselabbildung und ihre Inversen und untersuche sie auf Differenzierbarkeit.

Betrachten wir alle Geraden, die im \mathbb{R}^2 parallel zur x-Achse in ganzzahligen Abständen verlaufen. Wie verteilen sich deren Urbilder unter einer der beiden obigen Karten auf der Sphäre? (Lösung ggf. auf einem Ei zeichnen ☺)

d) Freiwillige Zusatzaufgabe

Es sei $\mathbb{P}^3 := \{g \mid g \text{ ist eindimensionaler Unterraum des } \mathbb{R}^4\}$. \mathbb{P}^3 heißt auch „3dimensionaler reeller projektiver Raum“. Einen eindimensionalen Unterraum g des \mathbb{R}^4 , also eine Gerade durch den Nullpunkt, beschreibt man durch Angabe eines Punktes $(x_1, x_2, x_3, x_4) \neq 0$ auf dieser Geraden und schreibt kurz $g = [x_1, x_2, x_3, x_4]$.

Offenbar gilt für $\lambda \in \mathbb{R}, \lambda \neq 0$: $[x_1, x_2, x_3, x_4] = [\lambda x_1, \lambda x_2, \lambda x_3, \lambda x_4]$

Man hat eine natürliche Abbildung $\pi: \mathbb{R}^4 - \{0\} \rightarrow \mathbb{P}^3$, indem man jedem Punkt von $\mathbb{R}^4 - \{0\}$ die durch ihn bestimmte Gerade durch den Nullpunkt zuordnet; in obiger Schreibweise hat man also $\pi(x_1, x_2, x_3, x_4) = [x_1, x_2, x_3, x_4]$. Die Abbildung π wird benutzt, um eine Topologie auf \mathbb{P}^3 zu erklären: Eine Menge $U \subset \mathbb{P}^3$ liegt in dieser Topologie – man sagt auch sie sei offen im \mathbb{P}^3 – wenn die Urbildmenge $\pi^{-1}(U)$ als Teilmenge des \mathbb{R}^4 offen ist. Die Topologieeigenschaften sind nicht schwer nachzuweisen, für den Nachweis der Hausdorffeigenschaft muß man etwas überlegen. (Weitere Zusatzaufgabe!)

Auf \mathbb{P}^3 konstruiert man einen Atlas aus 4 Karten.

Dazu setzt man zunächst $U_1 := \{[x_1, x_2, x_3, x_4] \mid x_1 \neq 0\}$, und entsprechend U_2, U_3, U_4 ,

$$\varphi_1 : U_1 \rightarrow \mathbb{R}^3, \varphi_1([x_1, x_2, x_3, x_4]) := \left(\frac{x_2}{x_1}, \frac{x_3}{x_1}, \frac{x_4}{x_1} \right),$$

$$\varphi_2 : U_2 \rightarrow \mathbb{R}^3, \varphi_2([x_1, x_2, x_3, x_4]) := \left(\frac{x_1}{x_2}, \frac{x_3}{x_2}, \frac{x_4}{x_2} \right), \text{ etc.}$$

Man beachte, daß z.B. $\varphi_1^{-1}(x, y, z) = [1, x, y, z]$.

Man berechne einige Kartenwechselabbildungen, z.B. $\varphi_{12}, \varphi_{21}, \varphi_{23}, \varphi_{32}$ und untersuche sie auf Differenzierbarkeit.

\mathbb{P}^3 ist also eine dreidimensionale differenzierbare Mannigfaltigkeit, die nicht wie die vorherigen Beispiele, als Untermenge eines \mathbb{R}^n gegeben ist.