

Lösungen zu Blatt 6

1. a) Sei M eine n -dimensionale differenzierbare Mannigfaltigkeit, $U \subset M$ offen,

$\varphi: U \rightarrow V \subset \mathbb{R}^n$ eine differenzierbare Karte. Man zeige, daß auf U gilt $\frac{\partial \varphi^i}{\partial x^j} = \delta_j^i$.

b) Ist $p \in U$ und $\zeta_p \in T_p$ eine Derivation, so setze man $\zeta_p^i := \zeta_p(\varphi^i)$ und zeige

$\zeta_p = \sum_{i=1}^n \zeta_p^i \frac{\partial}{\partial x^i}(p)$; außerdem zeige man die lineare Unabhängigkeit der Derivationen

$\frac{\partial}{\partial x^i}(p)$. (Hinweis: es soll also bewiesen werden, daß die $\frac{\partial}{\partial x^i}(p)$ eine Basis von T_p

bilden; zum Beweis benutze man ganz einfach a))

3. b) Im \mathbb{R}^2 betrachten wir die offene Menge $U := \{(x, y) \mid y \neq 0 \text{ oder } x < 0\}$ und die Karte

$\varphi: U \rightarrow]0, \infty[\times]0, 2\pi[$ mit $\varphi(x, y) := (r, \theta)$ und $\varphi^{-1}(r, \theta) = (x, y) = (r \cos \theta, r \sin \theta)$.

Man drücke auf U $\frac{\partial}{\partial r}$ und $\frac{\partial}{\partial \theta}$ als Linearkombination von $\frac{\partial}{\partial x}$ und $\frac{\partial}{\partial y}$ aus, ebenso dr

und $d\theta$ als Linearkombination von dx und dy , und schließlich auch $dx \wedge dy$ als Vielfaches von $dr \wedge d\theta$.

Auf der 2-dimensionalen Mannigfaltigkeit \mathbb{R}^2 sind zwei Karten im Spiel, nämlich (U, φ) und

$(U', \varphi') = (\mathbb{R}^2, \text{id}_{\mathbb{R}^2})$. Man erinnere sich an die Transformationsformel für Vektorfelder:

$\frac{\partial}{\partial x_i} = \sum_{j=1}^n \frac{\partial x'_j}{\partial x_i} \frac{\partial}{\partial x'_j}$. Dies bedeutet in unserem Fall

$\frac{\partial}{\partial r} = \frac{\partial x}{\partial r} \frac{\partial}{\partial x} + \frac{\partial y}{\partial r} \frac{\partial}{\partial y} = \cos \theta \frac{\partial}{\partial x} + \sin \theta \frac{\partial}{\partial y}$ sowie

$\frac{\partial}{\partial \theta} = \frac{\partial x}{\partial \theta} \frac{\partial}{\partial x} + \frac{\partial y}{\partial \theta} \frac{\partial}{\partial y} = -r \sin \theta \frac{\partial}{\partial x} + r \cos \theta \frac{\partial}{\partial y}$

Dies entspricht den Gleichungen

$$dx = \frac{\partial x}{\partial r} dr + \frac{\partial x}{\partial \theta} d\theta = \cos \theta dr - r \sin \theta d\theta \quad \text{und}$$

$$dy = \frac{\partial y}{\partial r} dr + \frac{\partial y}{\partial \theta} d\theta = \sin \theta dr + r \cos \theta d\theta$$

Wenn man eine Variable für Punkte der Mannigfaltigkeit braucht, in diesem Fall \mathbb{R}^2 , nimmt man gern p , während x, y als Funktionen auf $U' = \mathbb{R}^2$ und r, θ als Funktionen auf U aufgefaßt

werden. $\frac{\partial}{\partial r}, \frac{\partial}{\partial \theta}$ sind Vektorfelder auf U , $dr, d\theta$ sind Kovektorfelder auf U ; es ist

$dr(p) \in T_p^*$, $\frac{\partial}{\partial r}(p) \in T_p$. Letztere Derivation wird definitionsgemäß ausgerechnet, indem für

1 d.h. die Derivation $\frac{\partial}{\partial x_j}(p)$ ist in jedem Punkt $p \in U$ auf den durch φ_i gegebenen Funktionskeim anzuwenden.

einen Funktionskeim $f_p \in \mathcal{D}_p$ $\frac{\partial}{\partial r}(p)(f_p) := \frac{\partial(f \circ \varphi^{-1})}{\partial r}(r, \theta)$ gebildet wird, wobei es sich bei dem Ausdruck auf der rechten Seite der Gleichung um eine partielle Ableitung im Bild der Karte $\varphi: U \rightarrow V$, also in V handelt.

Macht man jetzt den Ansatz $\frac{\partial}{\partial x} = \lambda \frac{\partial}{\partial r} + \mu \frac{\partial}{\partial \theta}$, $\frac{\partial}{\partial y} = \kappa \frac{\partial}{\partial r} + \sigma \frac{\partial}{\partial \theta}$, so handelt es sich um eine Gleichung auf $U \cap U'$, was hier gleich $U \cap \mathbb{R}^2 = U$ ist. Dabei sind $\lambda, \mu, \kappa, \sigma \in \mathcal{D}(U)$. Jetzt beginnt das Gleichungslösen:

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial r} &= \cos \theta \left(\lambda \frac{\partial}{\partial r} + \mu \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \sin \theta \left(\kappa \frac{\partial}{\partial r} + \sigma \frac{\partial}{\partial \theta} \right), \\ \frac{\partial}{\partial \theta} &= -r \sin \theta \left(\lambda \frac{\partial}{\partial r} + \mu \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + r \cos \theta \left(\kappa \frac{\partial}{\partial r} + \sigma \frac{\partial}{\partial \theta} \right) \end{aligned}$$

Durch Koeffizientenvergleich ergibt sich:

$$\lambda \cos \theta + \kappa \sin \theta = 1, \quad \mu \cos \theta + \sigma = 0, \quad -r \lambda \sin \theta + r \kappa \cos \theta = 0, \quad -r \mu \sin \theta + r \sigma \cos \theta = 1, \quad \text{m.a.W.}$$

$$\begin{pmatrix} \lambda & \kappa \\ \mu & \sigma \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ \sin \theta & r \cos \theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}. \quad \text{Dies ergibt eindeutig}$$

$$\lambda = \cos \theta, \quad \kappa = \sin \theta, \quad \mu = \frac{-1}{r} \sin \theta, \quad \sigma = \frac{1}{r} \cos \theta, \quad \text{also}$$

$$\frac{\partial}{\partial x} = \cos \theta \frac{\partial}{\partial r} - \frac{1}{r} \sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta}, \quad \frac{\partial}{\partial y} = \sin \theta \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r} \cos \theta \frac{\partial}{\partial \theta}.$$

Man beachte, daß wir nach wie vor die Funktionen r, θ nicht ableiten mußten für dieses Ergebnis.

Wir können nun dr und $d\theta$ durch Differenzieren Funktionen r, θ berechnen, wobei

$r = \sqrt{x^2 + y^2}$, $\theta = \arctan\left(\frac{y}{x}\right) = \operatorname{arccot}\left(\frac{x}{y}\right)$ (letztere Varianten, damit man nie durch Null dividieren muß.)

$$\text{Damit erhält man z.B. } dr = \frac{\partial r}{\partial x} dx + \frac{\partial r}{\partial y} dy = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} dx + \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}} dy = \frac{\cos \theta}{r} dx + \frac{\sin \theta}{r} d\theta,$$

und auch \arctan und arccot sind gar nicht so schwer abzuleiten, und es kommen keine unschönen Ausdrücke heraus.

Man hätte aber auch hier mit dem Ansatz $dr = \lambda dx + \mu dy$, $d\theta = \kappa dx + \sigma dy$ durch Koeffizientenvergleich aus den bereits bekannten Darstellungen für dx, dy die Koeffizienten ausrechnen können, wie vorher.

Schließlich noch ist z.B. $dx \wedge dy$ so zu verstehen, daß in jedem Punkt $p \in \mathbb{R}^2$ das Produkt

$dx(p) \wedge dy(p) \in \Lambda^2 T_p^*$ berechnet wird. Es ergibt sich

$$dx \wedge dy = (\cos \theta dr - r \sin \theta d\theta) \wedge (\sin \theta dr + r \cos \theta d\theta) = r(\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) dr \wedge d\theta = r dr \wedge d\theta.$$

Man beachte, daß es sich um Gleichungen auf der Mannigfaltigkeit handelt.

In einem Punkt p wird z.B. ausgewertet, welches dort der Wert $(r \sin \theta)(p) = r(p) \sin(\theta(p))$ ist.

Dieser Wert ist natürlich gleich $y(p)$.

(Obwohl es korrekt wäre, haben wir nie $p=(x, y)$ hingeschrieben.)

Questions welcome!