

# Das Geheimnis



# der Kaffeetasse

Uttendorf 2005

Lutz Justen

# Überblick








- **Der Kaffeetasseneffekt – was ist das?**
- **Einige (nicht-numerische!) Experimente**
- **Modellierung: Lineare Elastizitätsgleichung**
- **Numerik: FEM**
- **Testrechnungen**
- **Untersuchung von Eigenschwingungen**

# Das Problem



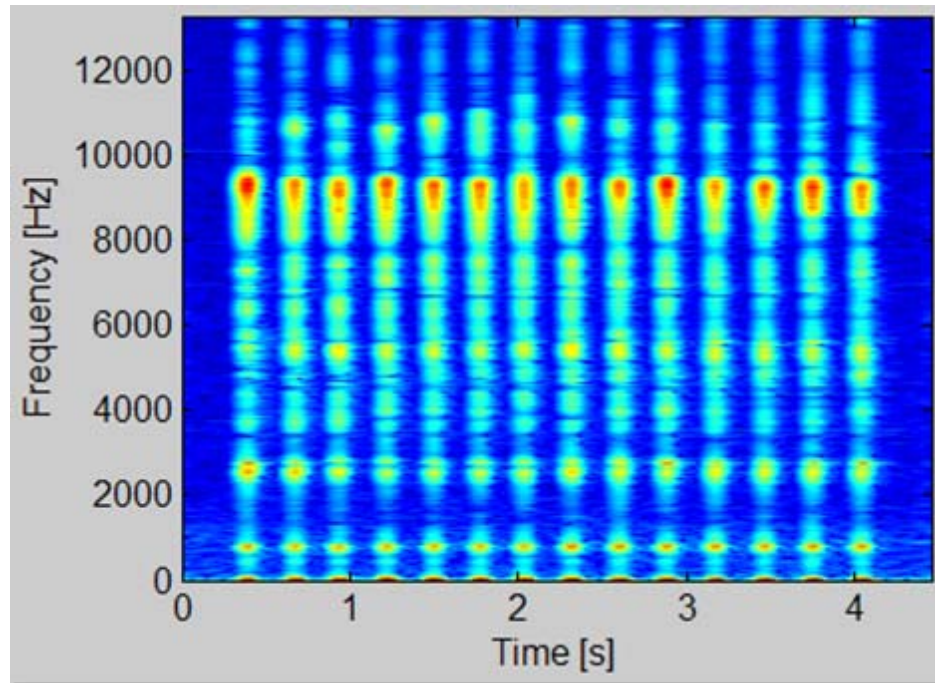
# Die Versuchsreihe

Wie klingt eine Kaffeetasse mit...

1. Nix? 
2. kaltem Wasser? 
3. heißem Wasser? 
4. kalter Milch? 
5. heißer Milch? 
6. heißem Kakao? 
7. Cappuccino? 

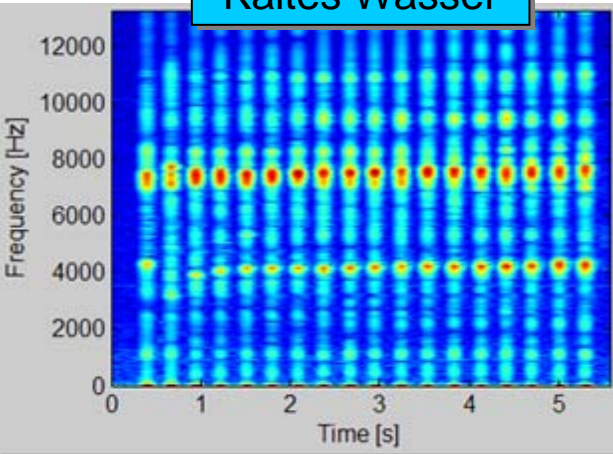
# Spektrogramme

Leere Tasse

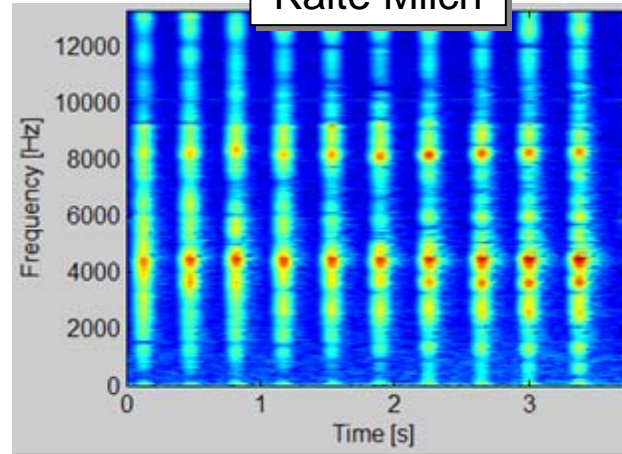


# Spektrogramme

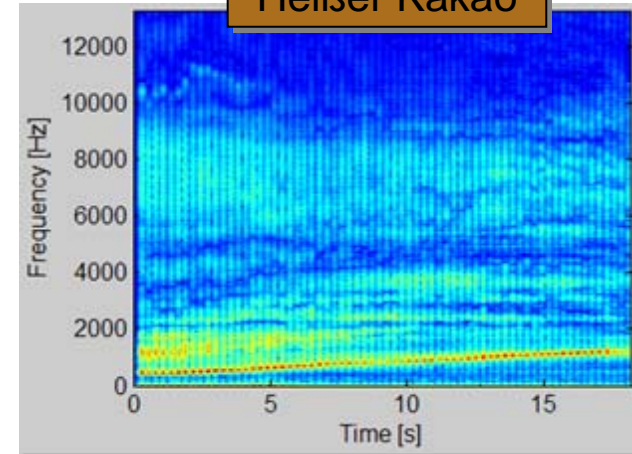
Kaltes Wasser



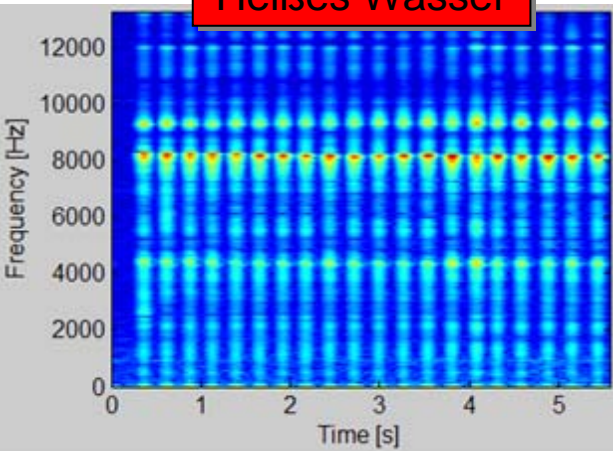
Kalte Milch



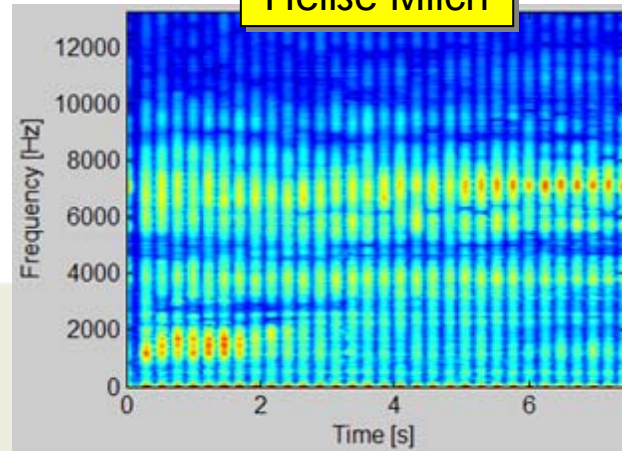
Heißer Kakao



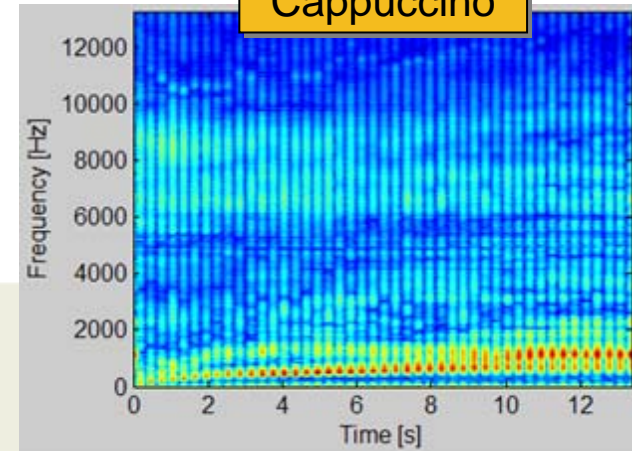
Heißes Wasser



Heiße Milch



Cappuccino



# Beobachtungen

Heiße Milch, Kakao & Cappuccino: **Frequenzerhöhung im Laufe der Zeit**

## Grund für die Frequenzänderung

### Temperatur?

Nein! (→ Heißes Wasser zeigt keine Frequenzerhöhung)

### Veränderung der Oberflächenform durch das Umrühren?

Nein! (→ Gegenversuche)

### Vermutung: Veränderung der Schallgeschwindigkeit

In Milch durch Unterrühren von Luftbläschen

In Kakao/Cappuccino Effektverstärkung durch gelöste/schwebende Teilchen



# Das Ziel

- Modellierung von Tasse + Flüssigkeit
  - Kartesische Koordinaten
  - Zylinderkoordinaten
- Extraktion der Eigenfrequenzen
- Untersuchung der Relation Schallgeschwindigkeit – Eigenfrequenz



# Das Modell

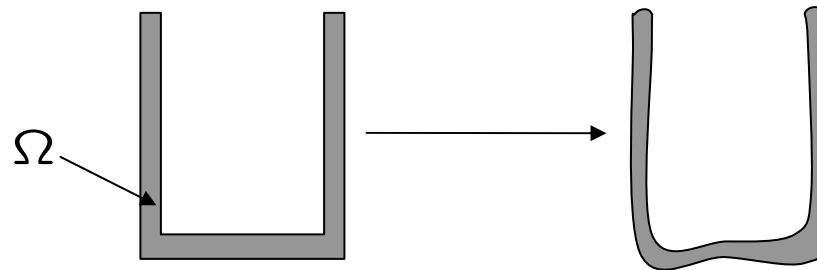
Gleichungen aufstellen...

1. Tasse
2. Cappuccino
3. Beides zusammen

Diskretisierung mit finiten Elementen

# Das Modell: Tassengleichung

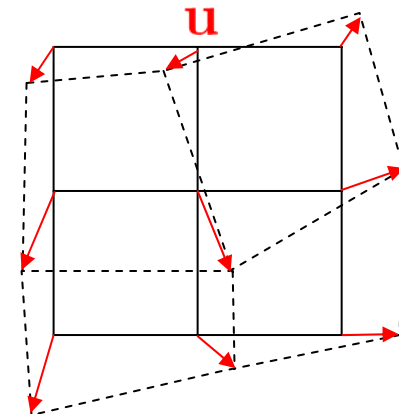
Modelliere Tasse als **deformierbaren Festkörper**



- In jedem Punkt  $x \in \Omega$  3 Freiheitsgrade:

Auslenkung  $\mathbf{u} = \mathbf{u}(t, \mathbf{r}) : \mathbb{R}^+ \times \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$

- **Gesucht:** Gleichung für  $\mathbf{u}$
- **Annahme:**  $\mathbf{u}$  klein

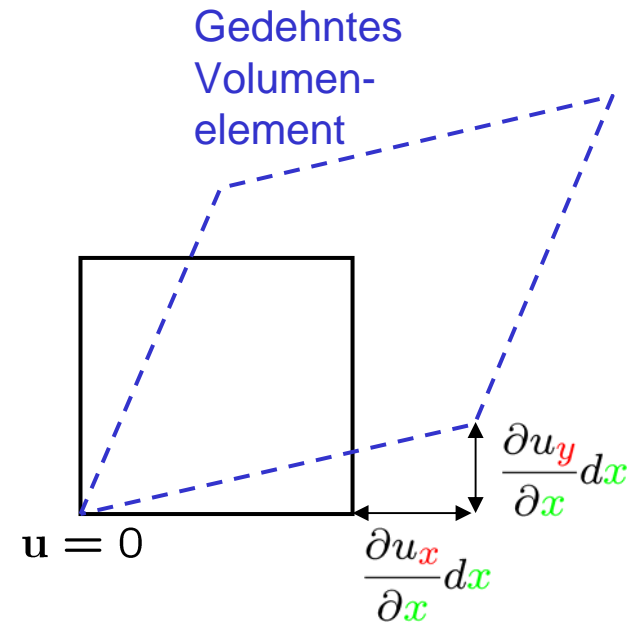
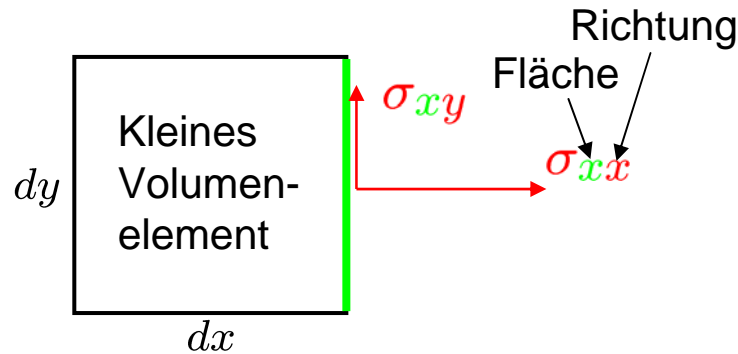


# Tassengleichung II – Spannung und Dehnung

- Betrachte kleines Volumenelement in Ruhelage ( $u = 0$ )

- „Spannung“ auf Seitenflächen  $\longrightarrow$  Element dehnt sich

Spannung  $\sigma = \frac{\text{Kraft}}{\text{Fläche}}$

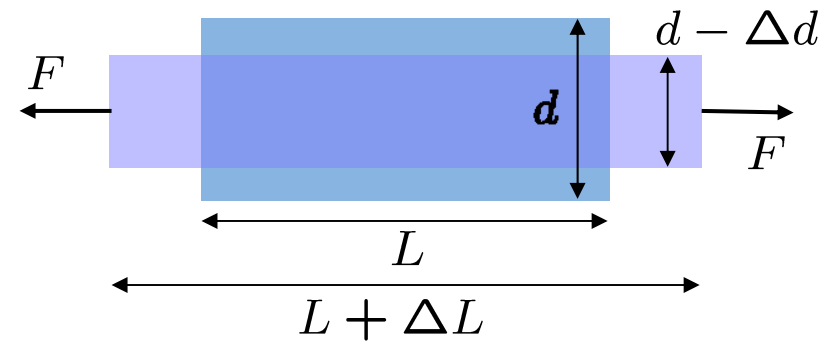
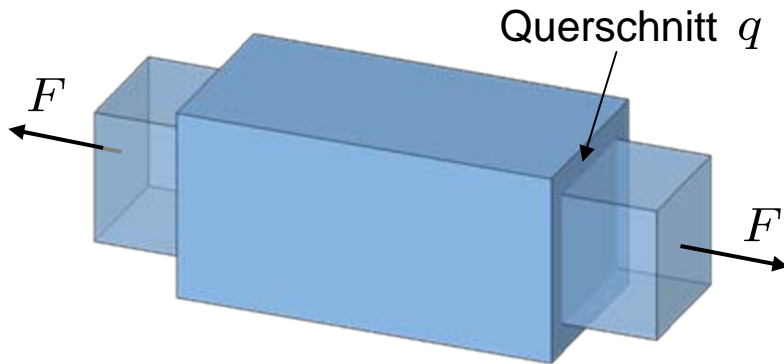


# Tassengleichung III – Hooksches Gesetz

- Definiere Dehnungen  $\epsilon_{ij} = \frac{1}{2} (\partial_i u_j + \partial_j u_i)$
- Definiere Dehnungstensor  $\underline{\epsilon} = \begin{pmatrix} \epsilon_{xx} & \epsilon_{xy} & \epsilon_{xz} \\ \epsilon_{yx} & \epsilon_{yy} & \epsilon_{yz} \\ \epsilon_{zx} & \epsilon_{zy} & \epsilon_{zz} \end{pmatrix} = \frac{1}{2} (\nabla \mathbf{u} + (\nabla \mathbf{u})^T)$
- Definiere Spannungstensor  $\underline{\sigma} = \begin{pmatrix} \sigma_{xx} & \sigma_{xy} & \sigma_{xz} \\ \sigma_{yx} & \sigma_{yy} & \sigma_{yz} \\ \sigma_{zx} & \sigma_{zy} & \sigma_{zz} \end{pmatrix}$
- Hooksches Gesetz:  $\underline{\sigma} = C \underline{\epsilon}$ ,  $C : \mathbb{R}^{3 \times 3} \rightarrow \mathbb{R}^{3 \times 3}$  linear

# Tassengleichung IV – Elastizitätsmodul und Poissonzahl

- Porzellan ist isotrop und homogen
- Die elastischen Eigenschaften werden durch 2 Konstanten beschrieben



$$E = \frac{F/q}{\Delta L/L} = \frac{\sigma_{xx}}{\epsilon_{xx}}$$

Elastizitätsmodul

$$\mu = \frac{\Delta d/d}{\Delta L/L} = -\frac{\epsilon_{yy}}{\epsilon_{xx}}$$

Poissonzahl  
Querkontraktionszahl

# Tassengleichung V – Explizite Darstellung des Hookschen Gesetzes

- Spannungstensor  $\underline{\sigma}$  und Dehnungstensor  $\underline{\epsilon}$  sind symmetrisch  
 ➔ Nur 6 unabhängige Komponenten
- „Voigt-Notation“ von Hookschem Gesetz  $\underline{\sigma} = C\underline{\epsilon}$ :

$$\begin{pmatrix} \sigma_{xx} \\ \sigma_{yy} \\ \sigma_{zz} \\ \sigma_{yz} \\ \sigma_{xz} \\ \sigma_{xy} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda + 2\mu & \lambda & \lambda & & & \\ \lambda & \lambda + 2\mu & \lambda & & & \\ \lambda & \lambda & \lambda + 2\mu & & & \\ & & & 2\mu & & \\ & & & & 2\mu & \\ & & & & & 2\mu \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \epsilon_{xx} \\ \epsilon_{yy} \\ \epsilon_{zz} \\ \epsilon_{yz} \\ \epsilon_{xz} \\ \epsilon_{xy} \end{pmatrix}$$

mit  $\lambda = \frac{E\nu}{(1+\nu)(1-2\nu)}$  und  $\mu = \frac{E}{2(1+\nu)}$  „Lame-Koeffizienten“

# Tassengleichung VI – Dynamik

Betrachte Volumen  $V$

- Gesamtkraft auf das Volumen:

$$\int_{\partial V} \underline{\sigma} \cdot \mathbf{n} \, dS(\mathbf{r}) = \int_V \operatorname{div} \underline{\sigma} \, d\mathbf{r}$$

- Gesamtimpuls des Volumens:

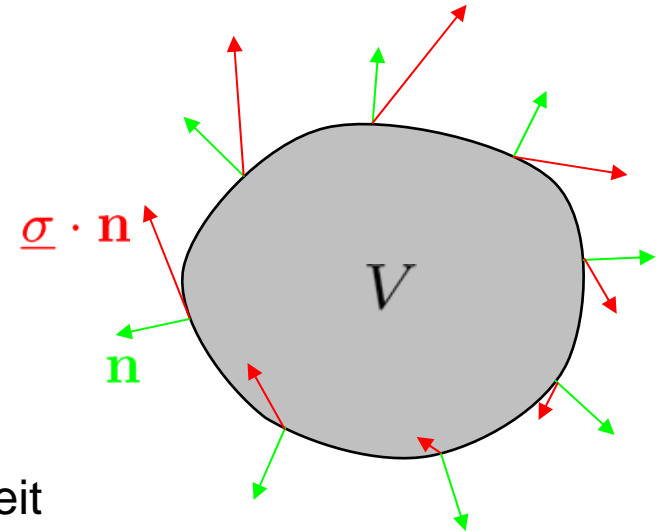
$$\int_V \rho \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} \, d\mathbf{r}$$

- Kraft = Ableitung des Impulses nach der Zeit

$$\int_V \operatorname{div} \underline{\sigma} \, d\mathbf{r} = \int_V \rho \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2} \, d\mathbf{r}$$

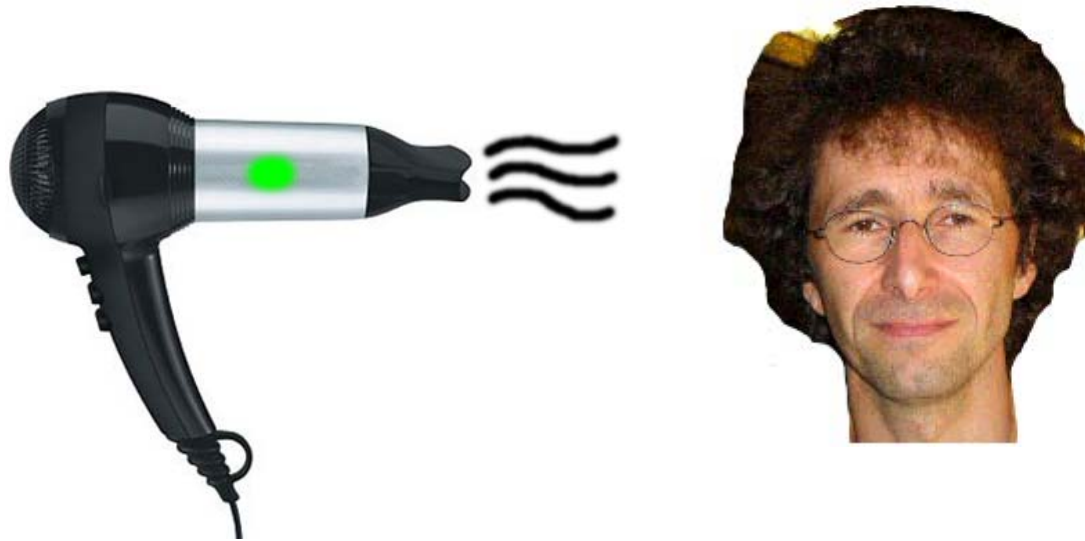
- Da dies für alle Volumina gilt:

$$\rho \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2} = \operatorname{div} \underline{\sigma} = \operatorname{div} (C \underline{\epsilon}) = \operatorname{div} (\tilde{C} \nabla \mathbf{u})$$



„Lineare  
Elastizitätsgleichung“

# Was man damit so machen kann...





# Das Modell: Capucchinogleichung

Allgemeine Gleichung für Flüssigkeiten: **Navier-Stokes-Gleichungen**

$$\begin{aligned}\rho \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} + \nabla p + \rho(\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{v} &= 0 \\ \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \mathbf{v}) &= 0\end{aligned}$$

$\mathbf{v} = \mathbf{v}(t, \mathbf{r}) : \mathbb{R}^+ \times \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$     Geschwindigkeit

$\rho = \rho(t, \mathbf{r}) : \mathbb{R}^+ \times \Omega \rightarrow \mathbb{R}$     Dichte

$p = p(t, \mathbf{r}) : \mathbb{R}^+ \times \Omega \rightarrow \mathbb{R}$     Druck

**Annahme:**  $\mathbf{v}, p', \rho'$  klein,  $p = p_0 + p', \rho = \rho_0 + \rho', p_0$  und  $\rho_0$  const.

# Capucchinogleichung II

Einsetzen und kleine Terme vernachlässigen:

$$\begin{aligned}\rho_0 \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} + \nabla p' &= 0 \\ \frac{\partial \rho'}{\partial t} + \rho_0 \operatorname{div}(\mathbf{v}) &= 0\end{aligned}$$

Navier-Stokes

$$\begin{aligned}\rho \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} + \nabla p + \rho(\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{v} &= 0 \\ \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \mathbf{v}) &= 0\end{aligned}$$

2. Gleichung nach  $t$  ableiten und die 1. Gleichung einsetzen:

$$\frac{\partial^2 \rho'}{\partial t^2} + \Delta p' = 0$$

Weitere Linearisierung:  $p' = \frac{dp}{d\rho}|_{\rho=\rho_0} \rho' = c^2 \rho'$ ,  $c$  „Schallgeschwindigkeit“

Somit

$$\frac{\partial^2 p'}{\partial t^2} + c^2 \Delta p' = 0$$

„Wellengleichung“

# DEMO

# Capucchinogleichung III

Die Wellengleichung kann auf die Elastizitätsgleichung zurückgeführt werden!  
Angenommen,  $\mathbf{u}$  erfüllt

$$\rho_0 \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2} = K \nabla(\operatorname{div} \mathbf{u})$$

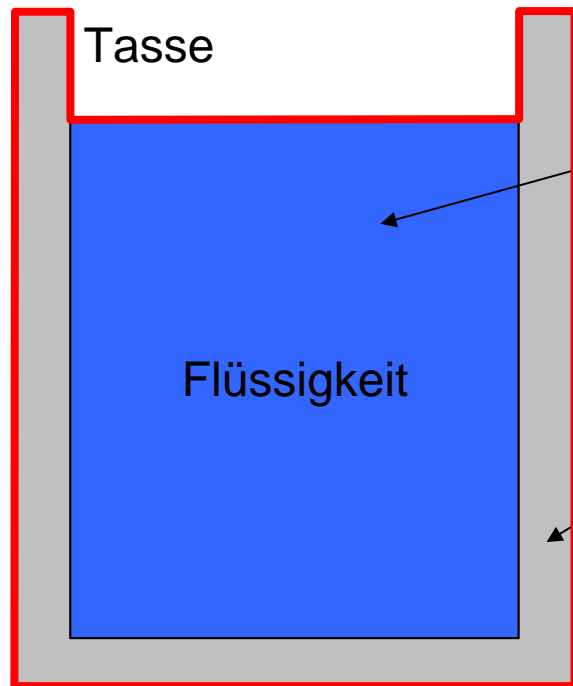
Dann erfüllt  $\operatorname{div} \mathbf{u}$

$$\rho_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2}(\operatorname{div} \mathbf{u}) = \operatorname{div} \left( \rho_0 \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2} \right) = K \Delta(\operatorname{div} \mathbf{u})$$

Mit  $p' = -K \operatorname{div} \mathbf{u}$  und der „Kompressibilität“  $K = \rho_0 c^2$  ergibt sich

$$\frac{\partial^2 p'}{\partial t^2} + c^2 \Delta p' = 0$$

# Zusammenfassung



$$\rho_f \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2} = \operatorname{div}(C_f \nabla \mathbf{u})$$

$$\rho_c \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2} = \operatorname{div}(C_c \nabla \mathbf{u})$$

**Randbedingungen:**

Vorgeschriebene Spannungen,  
(Neumann-RB)

$$(C \nabla \mathbf{u}) \cdot \mathbf{n} = \mathbf{g}$$

# Diskretisierung

- FE-Diskretisierung im Raum

$$M \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2} = -S \mathbf{u}$$

$M$  Massenmatrix,  $S$  Steifigkeitsmatrix

## MATLAB PDE Toolbox

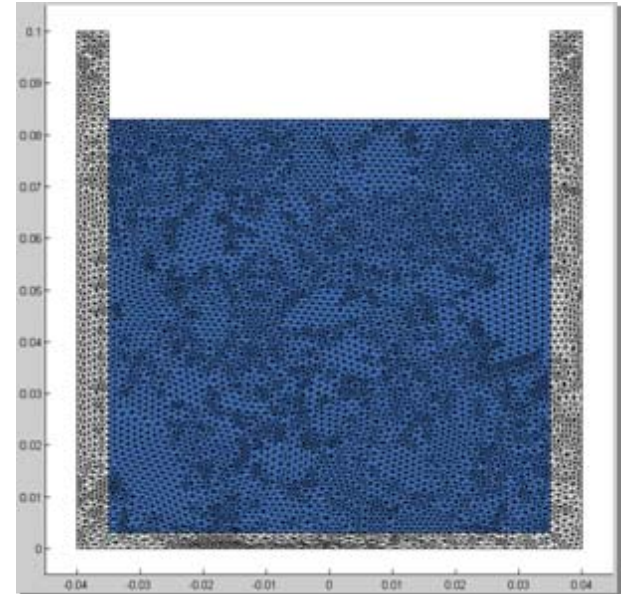
- Umwandlung der ODE in System 1. Ordnung

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} \mathbf{u} \\ \mathbf{v} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & I \\ -M^{-1}S & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{u} \\ \mathbf{v} \end{pmatrix}$$

- Explizites Eulerverfahren in der Zeit

$$\mathbf{u}^{n+1} = \mathbf{u}^n + dt \cdot \mathbf{v}^n$$

$$\mathbf{v}^{n+1} = \mathbf{v}^n - dt \cdot M^{-1}S \mathbf{u}^n$$



# Testrechnungen

- Materialkonstanten

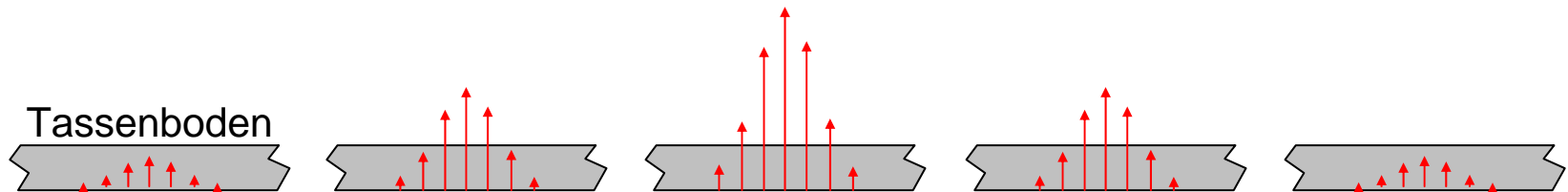
Porzellan:  $\rho_c = 2400 \frac{g}{m^3}$ ,  $E = 70 GPa$ ,  $\nu = 0.19$

Wasser:  $\rho_f = 1000 \frac{g}{m^3}$ ,

a)  $c = 1500 \frac{m}{s}$       b)  $c = 500 \frac{m}{s}$

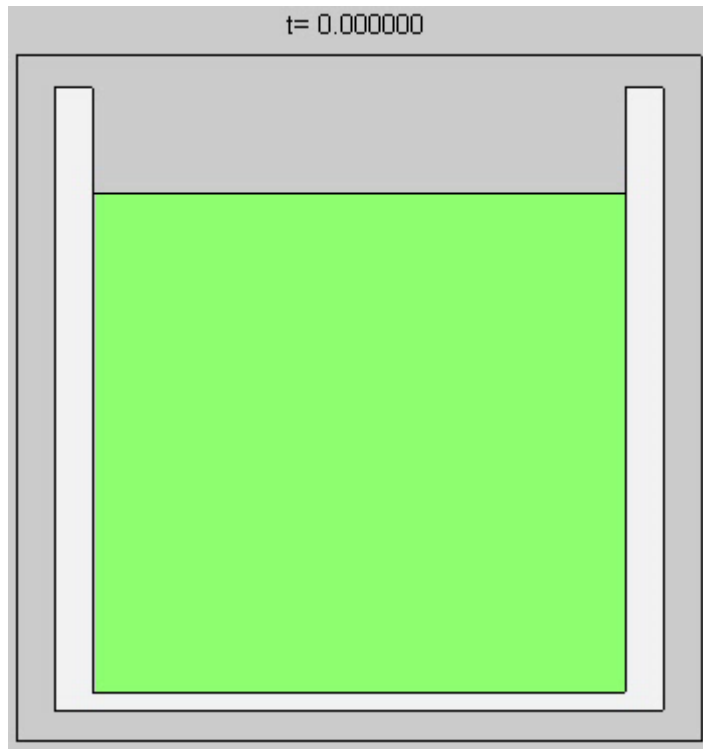
- Randbedingungen kräftefrei – bis auf einige Mikrosekunden:  
**Gaussförmiger Impuls** („Löffelklopfen“) am Tassenboden

$t = 0.1T_{Pulse}$      $t = 0.3T_{Pulse}$      $t = 0.5T_{Pulse}$      $t = 0.7T_{Pulse}$      $t = 0.9T_{Pulse}$

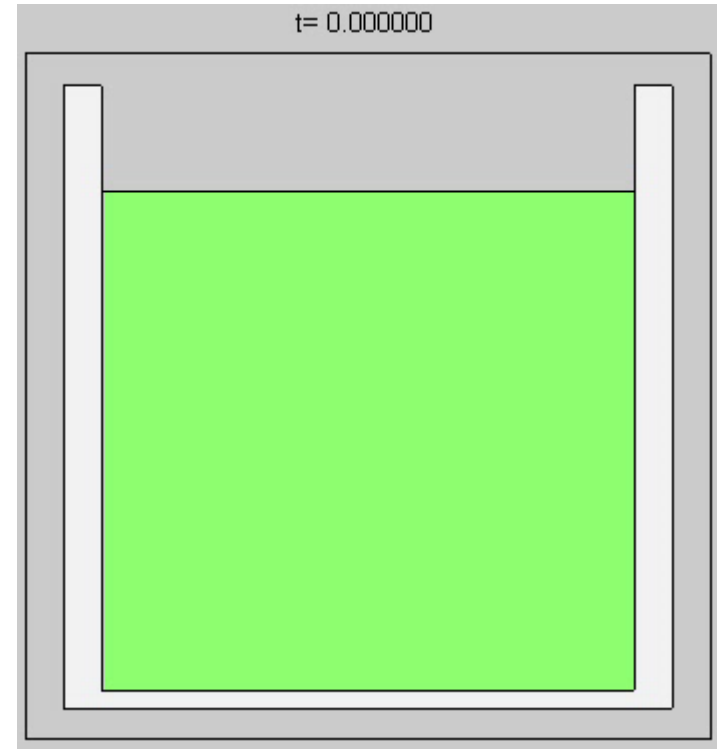


# Testrechnungen

a)  $c = 1500 \frac{m}{s}$



b)  $c = 500 \frac{m}{s}$





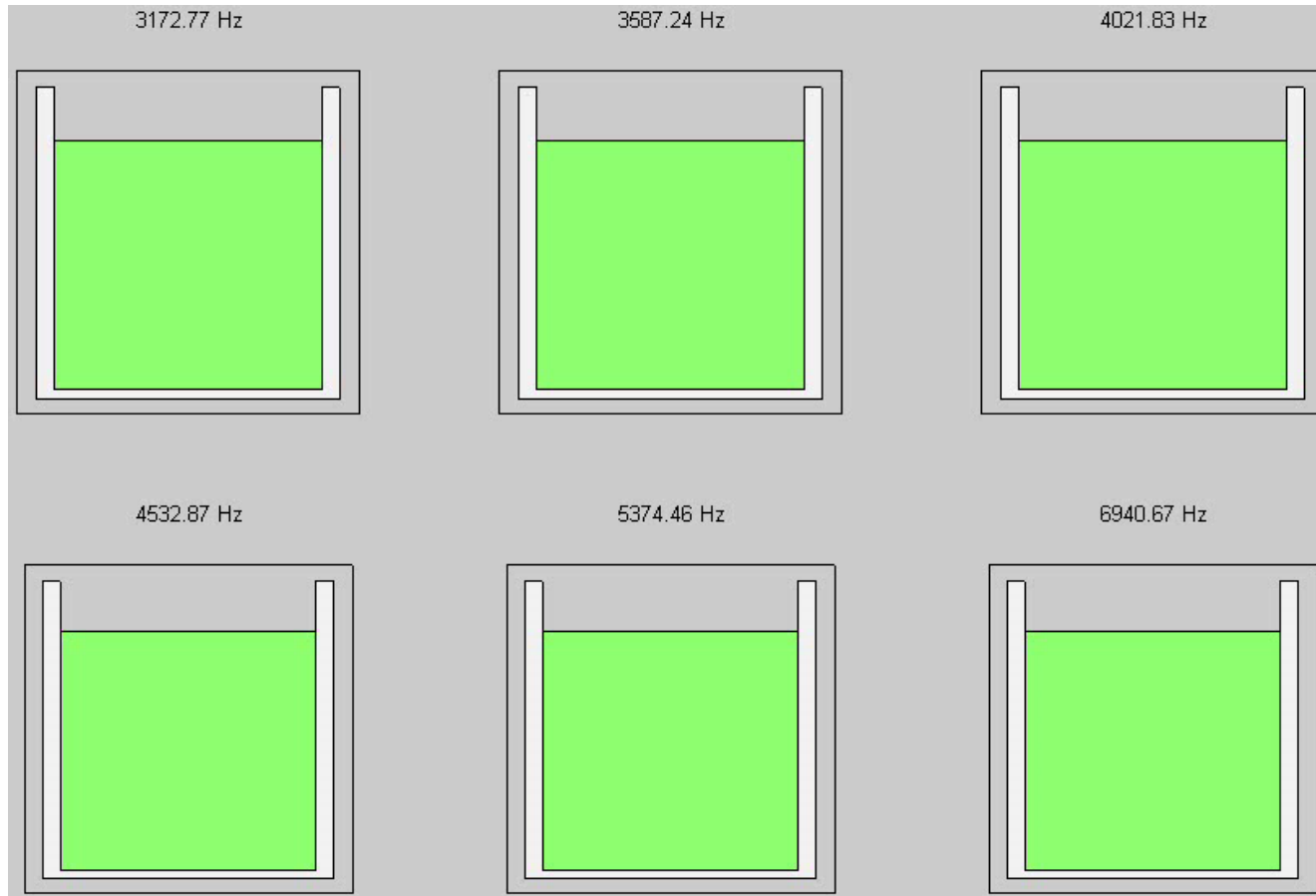
# Bestimmung der Eigenfrequenzen

- Zur Erinnerung: Raum-diskrete Form  $M \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2} = -S \mathbf{u}$  (1)
- Löse verallgemeinertes EW-Problem  $S \mathbf{u}_n = \lambda_n M \mathbf{u}_n$
- $M$  und  $S$  positiv definit  
→  $(\mathbf{u}_n)$  bilden **Orthonormalsystem** und  $\lambda_n > 0$
- Allgemeine Lösung des Problems (1):

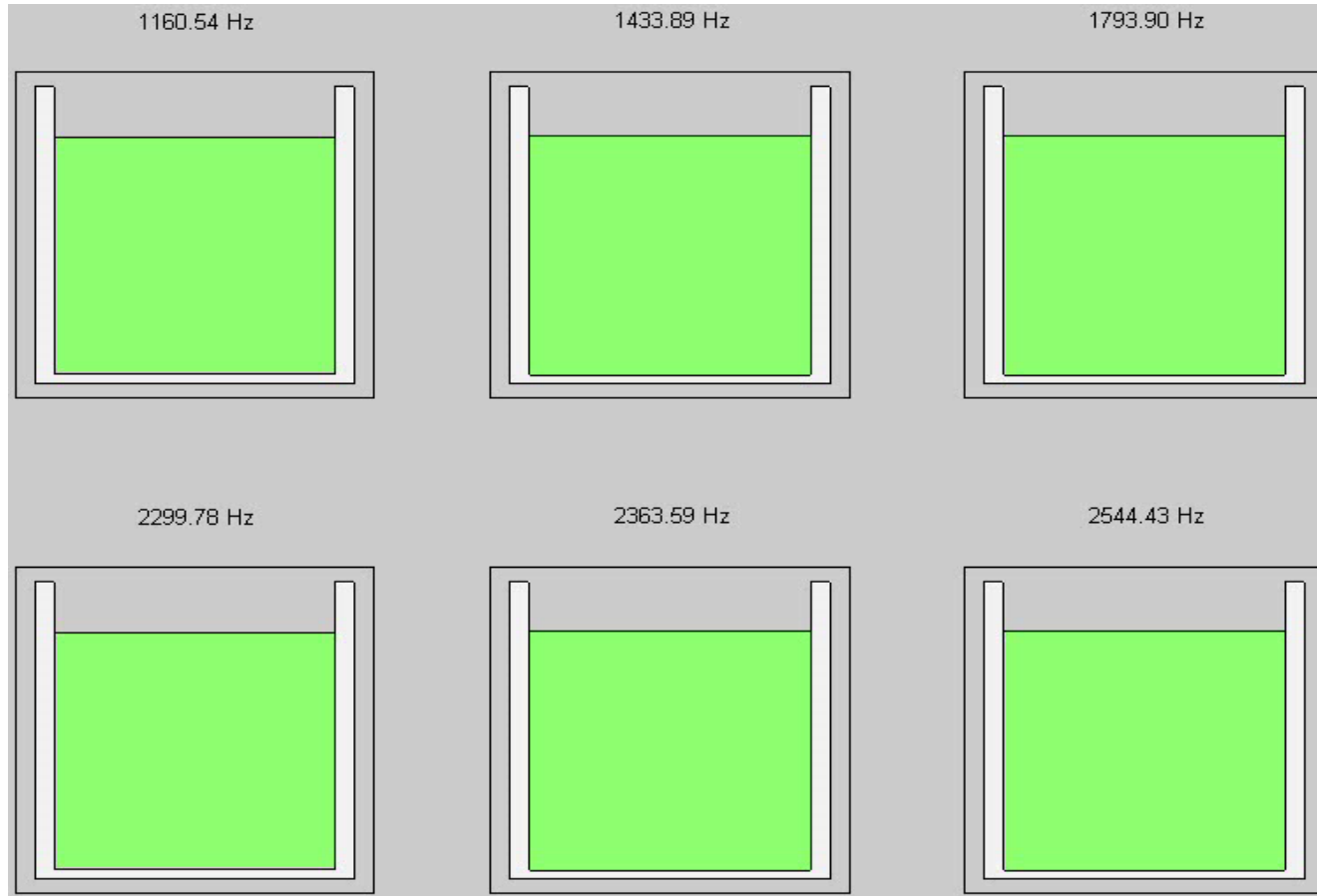
$$\mathbf{u} = \sum_n \alpha_n \mathbf{u}_n \sin(k_n t + \varphi_n)$$

- „Eigenfrequenzen“  $k_n = \sqrt{\lambda_n}$
- „Eigenschwingungen“  $\mathbf{u}_n$

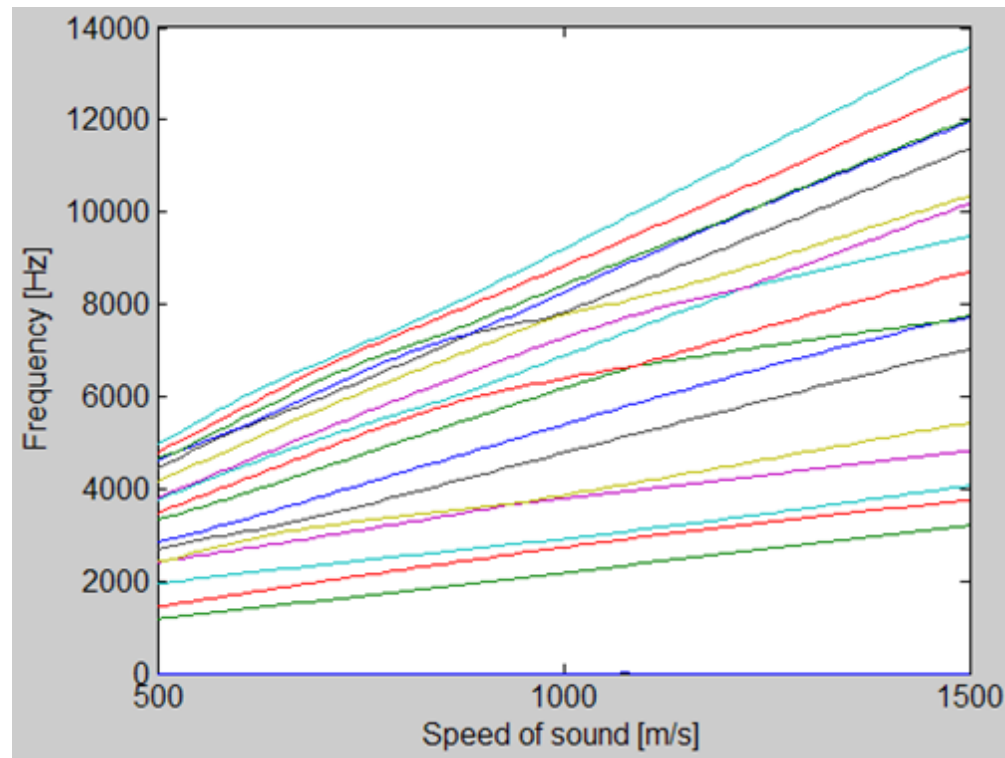
# Einige Eigenschwingungen bei $c=1500$ m/s



# Einige Eigenschwingungen bei $c=500$ m/s



# Eigenfrequenzen in Abhängigkeit der Schallgeschwindigkeit



# Entwicklung eines Zustands in Eigenfunktionen

Gegeben: Zustand zur Zeit  $t = t_0$ :  $(\mathbf{u}, \mathbf{v})$   $\left(\mathbf{v} = \frac{d\mathbf{u}}{dt}\right)$

Ansatz:

$$\mathbf{u} = \sum_n \alpha_n u_n \sin(k_n t + \varphi_n)$$
$$\mathbf{v} = \sum_n \alpha_n k_n u_n \cos(k_n t + \varphi_n)$$

Mit

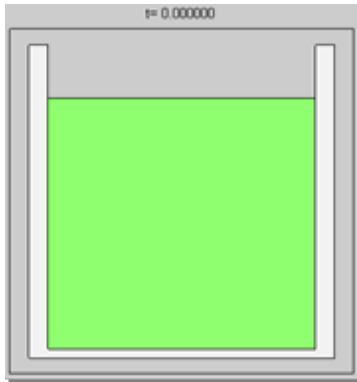
$$z_j = \langle \mathbf{u}(t_0), \mathbf{u}_j \rangle + i \frac{\langle \mathbf{v}(t_0), \mathbf{u}_j \rangle}{k_j} = \alpha_j e^{i(k_j t_0 + \varphi_j)}$$

ergibt sich

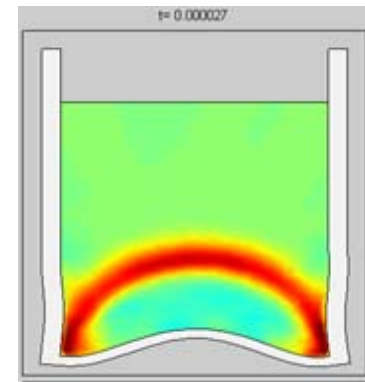
$$\alpha_j = |z_j|$$

$$\varphi_j = \arg(z_j) - k_j t_0$$

# Eigenschwingungen der angestoßenen Tasse



„Normale“ Simulation  
bis  $t = T_{\text{Pulse}}$



Entwicklung in  
Eigenschwingungen

Hörbarer Ton

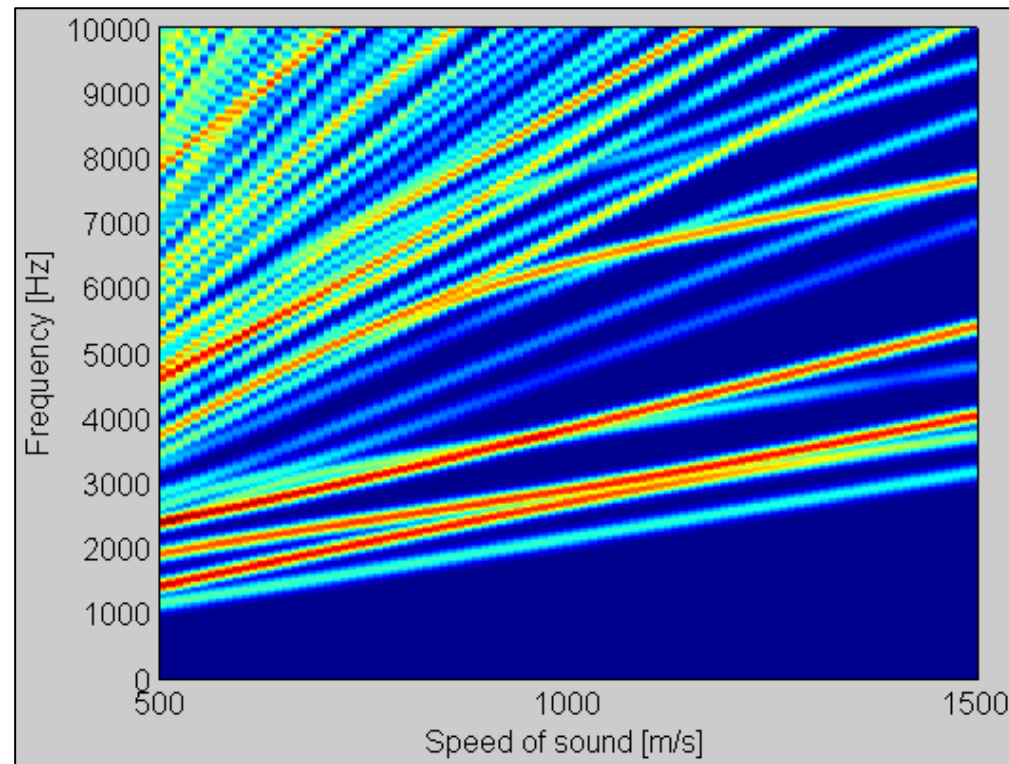
$$s(t) = \sum_n \alpha_n \sin(k_n t + \varphi_n)$$

Frequenzspektrum

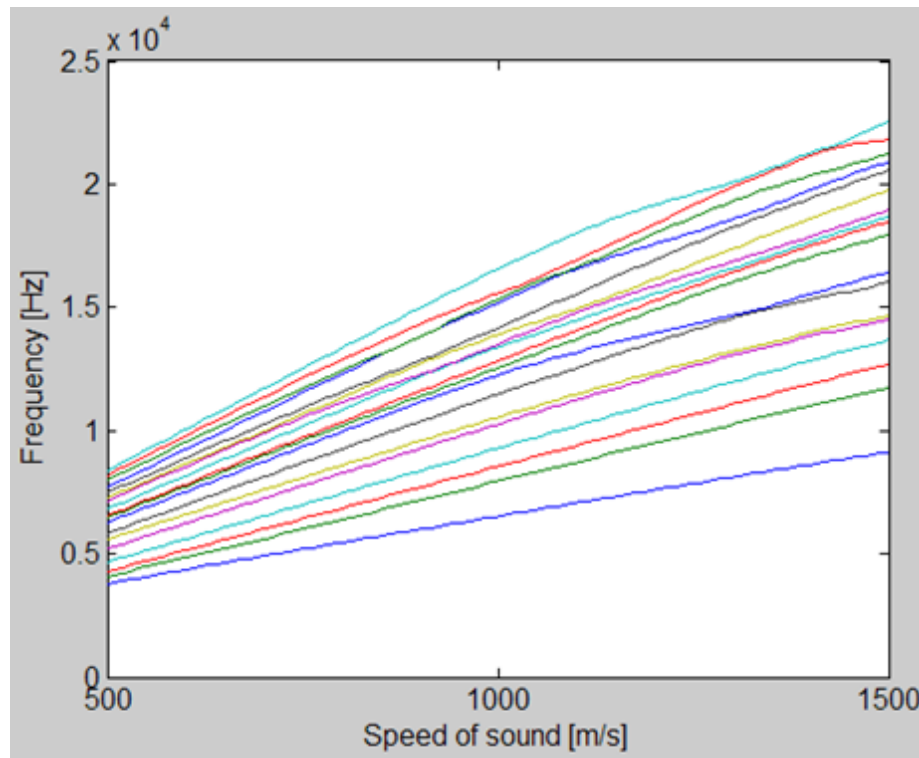
$$(k_n, \alpha_n)$$

$$\mathbf{u} = \sum_n \alpha_n \mathbf{u}_n \sin(k_n t + \varphi_n)$$

# Frequenzspektrum in Abhängigkeit der Schallgeschwindigkeit

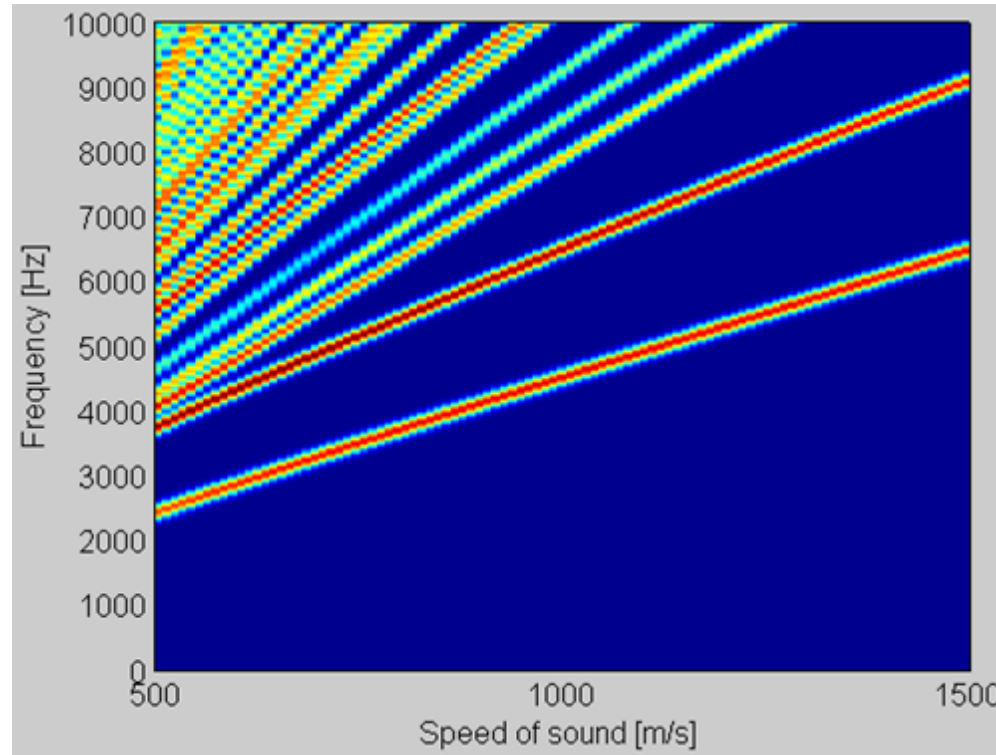


# Eigenfrequenzen in Zylinderkoordinaten





# Frequenzspektrum in Zylinderkoordinaten



# Zusammenfassung

- Vermutung zur Entstehung des Kaffeetasseneffekts
  - Variationen der Schallgeschwindigkeit innerhalb der Flüssigkeit durch aufsteigende Blasen etc.
- Modellierung von Tasse und Flüssigkeit durch **lineare Elastizitätsgleichungen**
- Abhängigkeit der Eigenfrequenzen von der Schallgeschwindigkeit
  - Hohe Schallgeschwindigkeit → hohe Eigenfrequenzen
- Kaffeetasseneffekt qualitativ erklärt